

学籍番号 _____ 氏名 _____ 得点 _____

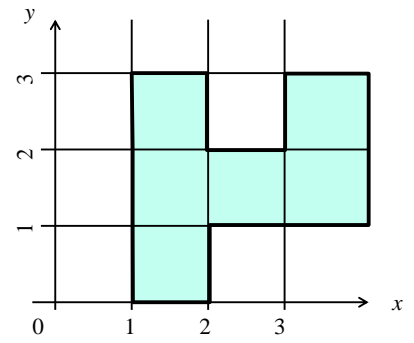
Q1. 次のような形の一様で薄い板の質量中心の座標を計算せよ(10).

1辺1のタイルを質点とみなし計算する.

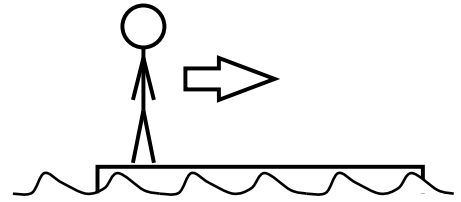
$$x_G = \frac{1}{6} \left(\frac{3}{2} \times 3 + \frac{5}{2} \times 1 + \frac{7}{2} \times 2 \right) = \frac{7}{3}$$

$$y_G = \frac{1}{6} \left(\frac{1}{2} \times 1 + \frac{3}{2} \times 3 + \frac{5}{2} \times 2 \right) = \frac{5}{3}$$

答: $\left(\frac{7}{3}, \frac{5}{3} \right)$



Q2: 水に浮いている長さ L , 質量 M の板の上を, 図のように質量 m の人が左端から右端まで歩いた. 人が右端で静止したとき, 板はどちらにどれほど動いたか. 右向きを正として符号付きで答えよ. 板は水面を摩擦なく動けるものとする(10).



人と板を一つの系とする. 水平方向の力は内力だけなので, 系の水平方向の質量中心は変化しない. 最初の, 板の中心を原点とする.

人が左端のとき, $x_G = \frac{-mL}{2(m+M)}$. 人が右端のときの板の中心を X とすると,

$$x_G = \frac{m(L/2 + X) + MX}{m + M} = \frac{-mL}{2(m+M)}. \quad X \text{ について解けば, } X = -\frac{mL}{m+M}$$

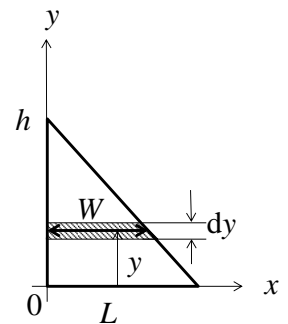
Q3: 一様な厚さの三角形の板の質量中心を求める. ここでは y_G を求めよう. 以下の問に答えよ.

(1) 底辺の長さが L , 高さ h の三角形の, 高さ y における横幅 W を求めよ(10).

$$W = \frac{L}{h}(h - y)$$

(2) W に y を掛け, 0 から h まで積分せよ(10).

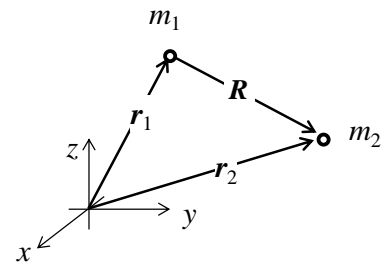
$$\int_0^h yW dy = \int_0^h \frac{Ly}{h}(h - y) dy = \frac{L}{h} \left[-\frac{y^3}{3} + h\frac{y^2}{2} \right]_0^h = \frac{Lh^2}{6}$$



(3) $\rho=1$ とすれば, y_G は(2)の積分値を三角形の面積で割ったものである. y_G を求めよ.

三角形の面積は $\frac{Lh}{2}$. 割り算して重心の高さは $\frac{h}{3}$. 同様の計算で $x_G = \frac{L}{3}$ であることもすぐわかる.

Q4: 互いに万有引力を及ぼしあい、3次元空間で運動する質点 m_1, m_2 がある。 m_1, m_2 の位置を $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2$, m_1 から見た m_2 の位置を \mathbf{R} と定義する。 下の問に答えなさい。 万有引力定数を G とする。 R (R の大きさ) と \mathbf{e}_R (R 方向の単位ベクトル) を使って解答すること。 ベクトルとスカラーを混同している解は不正解とする。



(1) m_1, m_2 の運動方程式(ベクトル)をそれぞれ書きなさい(5×2).

$$m_1 \frac{d^2 \mathbf{r}_1}{dt^2} = G \frac{m_1 m_2}{R^2} \mathbf{e}_R \qquad m_2 \frac{d^2 \mathbf{r}_2}{dt^2} = -G \frac{m_1 m_2}{R^2} \mathbf{e}_R$$

(2) (1)の結果を用い、 $\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1 = R \mathbf{e}_R$ を使って R (スカラー) が従う運動方程式を求めなさい(10).

※ヒント：
$$\frac{d^2 \mathbf{R}}{dt^2} = \left(\frac{d^2 \mathbf{r}_2}{dt^2} - \frac{d^2 \mathbf{r}_1}{dt^2} \right)$$

$$\begin{aligned} \frac{d^2 \mathbf{R}}{dt^2} &= \frac{d^2 \mathbf{r}_2}{dt^2} - \frac{d^2 \mathbf{r}_1}{dt^2} = -G \frac{m_1}{R^2} \mathbf{e}_R - G \frac{m_2}{R^2} \mathbf{e}_R \\ &= -\frac{G(m_1 + m_2)}{R^2} \mathbf{e}_R \end{aligned}$$

$$\frac{d^2 R}{dt^2} = -\frac{G(m_1 + m_2)}{R^2}$$

(3) m_1 から見た m_2 の運動方程式は $m^* \frac{d^2 \mathbf{R}}{dt^2} = F(R) \mathbf{e}_R$ と書ける。 本問における $F(R)$ を示しなさい(10).

$$-G \frac{m_1 m_2}{R^2}. \text{ 素直に(1)の解から, } m_2 \text{ が感じる力を示す.}$$

(4) m_2 が m_1 から見て円運動をしているとき、その公転周期を m^* を使い表しなさい(10).

$$\text{円運動の公式, } F_r = m^* \frac{v^2}{R} \text{ から } v = \sqrt{\frac{Gm_1 m_2}{m^* R}}, \quad T = \frac{2\pi R}{v} = \sqrt{\frac{4\pi^2 R^3 m^*}{Gm_1 m_2}}.$$

変形すると $T = \frac{2\pi R}{v} = \sqrt{\frac{4\pi^2 R^3}{G(m_1 + m_2)}}$ になり、これは、「質量 $(m_1 + m_2)$ の惑星の周りを回る衛星の運動」とみなすことができる。 周期が2つの質量の和で決まることに注意。

(5) (3)において $m_1 \gg m_2$ が成り立つとき、 m_2 の周期の近似式を示しなさい(10).

$$m_1 \gg m_2 \text{ のとき } m^* \approx m_2 \text{ だから代入して } T = \sqrt{\frac{4\pi^2 R^3}{Gm_1}}. \text{ 地球を回る人工衛星を考えると, 衛星の公}$$

転周期は軌道半径のみに依存して、衛星の質量によらないことになる。これが、人工衛星が互いに衝突しない理由である。